

Disponibilité: Mobilité:

Dès Février 2021 Internationale

CONTACTS

2 Rue du Relais, 95130, Franconville



+33 6 95 38 84 93



achrafy18@outlook.fr



www.linkedin.com/in/achrafy-said-mohamed



Permis B

SOFT SKILLS

- Autonomie
- Curiosité
- Motivation
- Flexibilité
- Présence
- Sens du collectif

CENTRE D'INTERÊTS

Sport:

- Football (Universitaire et compétition)
- Musculation

Technologies:

- Véhicules autonomes
- Industrie 4.0

Évènements technologiques :

- Viva Technology (volontaire équipe Viva Technology)
- **SIAE Bourget**
- Eurosatory

PROJETS ET TRAVAUX

- Projet de fin d'études : Implémentation d'une stratégie d'exploration autonome pour détection des feux de forêts.
- Master Degree Project University of Salford : Design et Implémentation d'une IA pour robot traqueur humain en
- Proiet de cursus: Navigation d'un essaim de robots autonomes basée sur la détection d'objet (Python/OpenCV/Raspberry Pi)

Achrafy SAID MOHAMED, 21 ans

Étudiant en 5^{ème} année d'école d'ingénieur à l'IPSA

Spécialité : Systèmes autonomes

Actuellement en dernière année d'école d'ingénieur dans le secteur Aéronautique avec une spécialisation en systèmes autonomes, je suis à la recherche d'un stage de fin d'étude à partir de Février 2021 pour une durée de 6 mois minimum.

EXPÉRIENCES PROFESSIONNELLES

Juin 2020 - Aout 2020

Dept R&D Systèmes autonomes de l'IPSA



Développement logiciel d'exploration autonome pour drone (Stage)

- Étude sur l'état de l'art
- Développement d'un «C2E2P » (Coverage and Energy Efficient Path Planning) basé sur le NSGA II
- Implémentation Python
- Simulation drone GAZEBO/RViz (ROS)

Mars 2020 - Juin 2020

P3delta Paris, France



Assistant technique (Projet universitaire IPSA-Paris Saclay)

- Assistance technique à l'implémentation Back-End logiciel (Python)
- **Test logiciel**

Septembre 2018 - Aout 2020 **IPSA ONE**



Juillet-Aout 2019 Juillet-Aout 2018

ONET Airport Services



Développement Ordinateur de bord d'un CubeSat 3U (association étudiante)

- Étude des principes de développement de logiciel embarqués sur CubeSat.
- Mise en place des outils d'intégration continue

Agent de piste (Stage ouvrier 2018 et CDD 2019)

Acheminement via véhicule des bagages passagers vers Zone Avion ou Zone de tri sur l'aéroport Roissy CDG.

FORMATIONS

Septembre 2016 -Juin 2021

Paris, FRANCE

Institut Polytechnique des Sciences Avancées

- Majeure: Systèmes aérospatiaux
- Spécialisation: « Systèmes Autonomes Aéroportés »



Septembre 2019 -Janvier 2020

Salford, Angleterre

University of Salford

- Master's degree in Autonomous systems
- Mechatronics, Instrumentation & Control. Robotics



COMPÉTENCES

IA, Asservissement, Mécatronique, Robotique, Sensor Fusion, Kalman Filter, Computer Vision, Image Processing, Asservisement visuel, Machine Learning (Supervisé, non-supervisé, renforcement), Deep Learning, Mécanique du vol, Science de l'entreprise.

Maitrise des langages de programmation :











Maitrise des logiciels :











